

Integrales de Línea

Joaquín Bedia

Dpto. Matemática Aplicada y CC de la Computación
Universidad de Cantabria



1 Integrales de línea de campos escalares

- Definición
- Propiedades
- Cálculo

2 Integrales de línea de campos vectoriales

- Definición
- Propiedades
- Teorema fundamental de las integrales curvilíneas
- Forma diferencial

Integral curvilínea. Definición

Definición:

Sea f definida en una región que contiene a una curva C , *regular a trozos* y de longitud finita. Se define la **integral curvilínea** de f sobre C , y se simboliza por $\int_C f(x, y) ds$, al valor del siguiente límite, si existe:

$$\int_C f(x, y) ds = \lim_{n \rightarrow \infty} \sum_{i=1}^n f(x_i, y_i) \Delta s_i \quad \text{si } C \text{ es una curva plana}$$

$$\int_C f(x, y, z) ds = \lim_{n \rightarrow \infty} \sum_{i=1}^n f(x_i, y_i, z_i) \Delta s_i \quad \text{si } C \text{ es una curva alabeada}$$

Integral curvilínea. Propiedades

Propiedades

Por lo expuesto, Las propiedades de la integral curvilínea son similares a las de la *integral de Riemann*. La monotonía o la continuidad de f a lo largo de C son *condiciones que aseguran* la existencia de estas integrales.

$$\textcircled{1} \int_{AB} f \, ds = \int_{BA} f \, ds$$

$$\textcircled{2} \int_C (f + g) \, ds = \int_C f \, ds + \int_C g \, ds$$

$$\textcircled{3} \int_C k \cdot f \, ds = k \int_C f \, ds \quad , \quad \int_C k \, ds = k \int_C ds = k \int_0^L ds = k \cdot L$$

$$\textcircled{4} \int_C f \, ds = \int_{C_1} f \, ds + \int_{C_2} f \, ds \quad (C = C_1 + C_2)$$

$$\textcircled{5} \text{ Si en } C \text{ es } f \leq g, \text{ entonces } \int_C f \, ds \leq \int_C g \, ds$$

$$\textcircled{6} \left| \int_C f \, ds \right| \leq \int_C |f| \, ds$$

Integral curvilínea. Procedimiento de cálculo

Sea f una función continua en un conjunto que contiene a una curva regular \mathcal{C} .

- Si \mathcal{C} está definida por $\vec{r}(t) = x(t)\vec{i} + y(t)\vec{j}$ con $a \leq t \leq b$, entonces:

$$\int_{\mathcal{C}} f(x, y) ds = \int_a^b f(x(t), y(t)) \cdot \sqrt{(x'(t))^2 + (y'(t))^2} dt$$

- Si \mathcal{C} está definida por $\vec{r}(t) = x(t)\vec{i} + y(t)\vec{j} + z(t)\vec{k}$ con $a \leq t \leq b$, entonces:

$$\int_{\mathcal{C}} f(x, y, z) ds = \int_a^b f(x(t), y(t), z(t)) \cdot \sqrt{(x'(t))^2 + (y'(t))^2 + (z'(t))^2} dt$$

Se observa que si el integrando es $f(x, y) = 1$, entonces la integral nos da la longitud de la curva \mathcal{C} desde $\vec{r}(a)$ hasta $\vec{r}(b)$. Análogamente se cumple si $f(x, y, z) = 1$

$$\int_{\mathcal{C}} 1 ds = \int_a^b \|\vec{r}'(t)\| dt = \text{Longitud de arco de la curva } \mathcal{C}$$

Integral de línea. Ejemplos de cálculo

Ejemplos:

- 1 Calcular la integral de línea de la función $f(x, y, z) = x^2 - y + 3z$, siendo \mathcal{C} el segmento recto que une el origen de coordenadas con el punto $(1, 2, 1)$ [Sol: $\frac{5}{\sqrt{6}}$]
- 2 Calcular $\int_{\mathcal{C}} x ds$, siendo $\mathcal{C} = \mathcal{C}_1 + \mathcal{C}_2$, donde \mathcal{C}_1 es el segmento recto que une el origen con el punto $(1, 1)$ y \mathcal{C}_2 el arco parabólico de $y = x^2$ que une el punto $(1, 1)$ con el origen. [Sol: $\frac{\sqrt{2}}{2} + \frac{5\sqrt{5}-1}{12}$]
- 3 Sea un muelle en forma de hélice circular definido por $\vec{r}(t) = \frac{1}{\sqrt{2}}(\cos t \cdot \vec{i} + \sin t \cdot \vec{j} + t \cdot \vec{k})$, $0 \leq t \leq 6\pi$. Calcular su masa sabiendo que la densidad de masa viene dada por $\rho(x, y, z) = 1 + z$. [Sol: $6\pi + 9\sqrt{2}\pi^2$]

Integral de línea de una función vectorial

Definición

Sea \vec{F} un campo vectorial continuo definido sobre una curva suave \mathcal{C} dada por $r(t)$, $a \leq t \leq b$. La integral de línea de \vec{F} sobre \mathcal{C} está dada por:

$$\int_{\mathcal{C}} \vec{F} \cdot d\vec{r} = \int_{\mathcal{C}} \vec{F} \cdot \vec{T} ds = \int_a^b \vec{F}(x(t), y(t), z(t)) \cdot \vec{r}'(t) dt$$

Aplicaciones:

Una de las aplicaciones físicas más habituales de la integral de línea es hallar el **trabajo W realizado en un campo de fuerzas \vec{F}** sobre una partícula que se desplaza a lo largo de una curva \mathcal{C} .

Integral de línea de una función vectorial

Propiedades:

- 1 El valor de esta integral es *independiente de la parametrización* que se utilice de la curva C .
- 2 La *orientación de la curva* es muy importante porque si se invierte el sentido de recorrido el vector tangente unitario será el opuesto y entonces se cumple que:

$$\int_C \vec{F} \cdot d\vec{r} = - \int_{-C} \vec{F} \cdot d\vec{r}$$

Integral de línea de un campo vectorial

Ejemplos:

- 1 Sea \vec{F} un campo vectorial en el plano dado por $\vec{F}(x, y) = \sqrt{y} \cdot \vec{i} + (x^3 + y) \cdot \vec{j}$. Calcular la integral de línea de \vec{F} que va del punto $(0, 0)$ al $(1, 1)$ a través de los siguientes caminos:
 - a El camino de ecuación paramétrica $x = t, y = t, t \in [0, 1]$
[Sol: $\frac{17}{12}$]
 - b El camino de ecuación paramétrica $x = t^2, y = t^3, t \in [0, 1]$ [Sol: $\frac{59}{42}$]
- 2 Hallar el trabajo realizado por la fuerza variable $\vec{F}(x, y) = (xy, 1)$ al desplazarse desde el punto $A(0, 0)$ hasta el $B(1, 1)$:
 - a Por el camino $\mathcal{C}_1 : y = x^2$ [Sol: $\frac{5}{4}$]
 - b Por el camino $\mathcal{C}_2 : y = x$ [Sol: $\frac{4}{3}$]
 - c A lo largo de la *curva cerrada* \mathcal{C} compuesta por \mathcal{C}_1 y \mathcal{C}_2 en sentido horario [Sol: $\frac{-1}{12}$]

Teorema fundamental de las integrales curvilíneas

Teorema:

Sea \mathcal{C} una curva regular a trozos situada en una región Q que viene definida por $\vec{r}(t) = x(t) \cdot \vec{i} + y(t) \cdot \vec{j} + z(t) \cdot \vec{k}$, $a \leq t \leq b$. Sea

$\vec{F}(x, y, z) = M(x, y, z) \cdot \vec{i} + N(x, y, z) \cdot \vec{j} + P(x, y, z) \cdot \vec{k}$ un **campo conservativo** en Q y tal que sus componentes M , N y P sean continuas en Q . Entonces:

$$\int_{\mathcal{C}} \vec{F} \cdot d\vec{r} = \int_{\mathcal{C}} \vec{\nabla} f \cdot d\vec{r} = f(x(b), y(b), z(b)) - f(x(a), y(a), z(a))$$

donde $f(x, y, z)$ es la **función potencial** asociada al campo vectorial \vec{F} .

Corolario:

- Si el campo \vec{F} es conservativo el valor de la integral **es independiente del camino seguido**.
- Si el campo \vec{F} es conservativo y la curva \mathcal{C} es **cerrada**, entonces

$$\oint_{\mathcal{C}} \vec{F} d\vec{r} = 0$$

Teorema fundamental de las integrales curvilíneas

Ejemplo de aplicación:

Evaluar la integral de línea

$$\int_C \vec{F} \cdot d\vec{r}$$

donde $\vec{F}(x, y, z) = 2xy \cdot \vec{i} + (x^2 + z^2) \cdot \vec{j} + 2yz \cdot \vec{k}$, y C es una curva suave a trozos que va desde el punto $(1, 1, 0)$ hasta $(0, 2, 3)$ de acuerdo con:

- 1 El segmento recto que une ambos puntos [Sol: 17]
- 2 La trayectoria determinada por la quebrada que une los puntos $A(1, 1, 0)$, $B(2, 2, 0)$, $C(0, 2, 3)$ [Sol: 17]
- 3 Comentar el resultado, verificar que \vec{F} es efectivamente un campo conservativo y aplicar en su caso el Teorema fundamental de las integrales curvilíneas.

Integral de línea de un campo vectorial

Forma diferencial

Considerando una función vectorial $\vec{F} = M(x, y) \cdot \vec{i} + N(x, y) \cdot \vec{j}$ definida sobre la curva plana C previamente definida, como $\vec{F}(M, N)$, $d\vec{r}(dx, dy)$, resulta:

$$\begin{aligned}\int_C \vec{F} \cdot d\vec{r} &= \int_C (M, N) \cdot (dx, dy) = \\ &= \int_C (M dx + N dy), \quad \text{siendo} \quad \begin{cases} dx = x'(t) dt \\ dy = y'(t) dt \end{cases}\end{aligned}$$

Esta expresión del integrando recibe el nombre de **forma diferencial**

Formas diferenciales

Ejemplos:

- 1 Calcular el valor de

$$\oint y^3 dx + (x^3 + 3xy^2) dy$$

siendo C una circunferencia de radio 3 centrada en el origen

[Sol: $\frac{243\pi}{4}$]

- 2 Calcular el valor de

$$\oint y^2 dx + (xy + y^2) dy$$

a lo largo del contorno cerrado en sentido positivo formado por una semicircunferencia de centro en el origen y radio 2 y su diámetro sobre el eje OX

[Sol: $\frac{16}{3}$]

Forma diferencial exacta

Conjunto conexo. Definición

Un conjunto $\mathcal{A} \in \mathbb{R}^n$ se dice que es **conexo** si dados dos puntos cualesquiera $a_1, a_2 \in \mathcal{A}$, existe algún camino regular a trozos contenido en \mathcal{A} que los une.

Forma diferencial exacta. Definición

Una forma diferencial se dice que es **exacta** si existe una función

$$U : \mathcal{S} \subset \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R} \mid dU = \vec{F} \cdot d\vec{r}$$

siendo \mathcal{S} un conjunto *conexo* de \mathbb{R}^n . Dicha función U recibe el nombre de **función potencial** (por lo tanto \vec{F} será un campo gradiente).

Por lo tanto, en regiones abiertas y *conexas*, la independencia de la trayectoria de $\int_C \vec{F} \cdot d\vec{r}$ es equivalente a la condición de que \vec{F} sea conservativo.

Conjunto convexo. Definición

Un conjunto $\mathcal{A} \in \mathbb{R}^n$ se dice que es **convexo** si dados dos puntos cualesquiera a_1, a_2 de \mathcal{A} , el segmento que los une está contenido en \mathcal{A} .

Forma diferencial exacta

Ejemplo:

Sabiendo que $\frac{xdy-ydx}{x^2+y^2}$ es una forma diferencial exacta en cualquier conjunto *convexo* que no contenga al origen, calcular

$$\oint_C \frac{xdy - ydx}{x^2 + y^2}$$

siendo C la curva:

1 $(x - 2)^2 + \frac{y^2}{4} = 1$ [Sol: 0]

2 $x^2 + y^2 = 4$ [Sol: 2π]