

Seminario de Programación en Ada



Bloque II

- Programación concurrente

Concurrencia en Ada

El Ada soporta la programación de actividades concurrentes mediante las tareas (“*tasks*”).

Las tareas constan de dos partes: especificación y cuerpo

- la especificación de una tarea declara su interfaz visible (puntos de entrada)
- el cuerpo define una actividad que se ejecuta independientemente; tiene declaraciones e instrucciones

Las tareas van en la parte declarativa de un módulo

- se arrancan nada más ser visibles
- el módulo que las declara no termina si no han terminado todas sus tareas

Programación concurrente

```

procedure Control_del_Automóvil is

    task Medida_Velocidad; -- Especificacion de tarea anonima

    task Control_ABS;

    task Control_Inyeccion;

    task body Medida_Velocidad is -- Cuerpo
    -- Parte declarativa
    begin
        -- Instrucciones
        loop
            Acciones de Medida_de_Velocidad;
            Esperar al próximo periodo (20 ms);
        end loop;
    end Medida_Velocidad;
  
```

Programación concurrente (cont.)

```

task body Control_ABS is is
begin
  loop
    Acciones de Medida_de_Velocidad;
    Esperar al próximo periodo (40 ms);
  end loop;
end Control_ABS;

```

```

task body Control_Inyección is
begin
  loop
    Acciones de Control de Inyección;
    Esperar al próximo periodo (80 ms);
  end loop;
end Control_Inyección;

```

```

begin -- Activacion de tareas definidas
  null; -- El programa principal es otra tarea
end Control_del_Automovil;

```

Sincronización entre Tareas

Ada soporta dos mecanismos de interacción entre tareas

- **Explícito**
 - Mediante el intercambio de mensajes (*rendezvous*)
- **Implícito**
 - Mediante el acceso a datos compartidos (*objetos protegidos*)

Sincronización de espera

La sincronización de espera entre tareas en Ada se realiza mediante el mecanismo del “*rendezvous*” o punto de entrada:

- Hay una tarea que llama, y otra que acepta el encuentro
- En la llamada se pueden pasar parámetros, como en un procedimiento
- La tarea que “llama” se queda esperando hasta que la tarea que acepta la llamada termine de ejecutarla

Los puntos de entrada se declaran en la especificación

Especificación

```
task NombreTarea is
  ...
  entry PtoEntrada(Params);
  ...
end NombreTarea;
```

Cuerpo

```
task body NombreTarea is
begin
  ...
  accept PtoEntrada(Params) do
    -- Instrucciones
  end PtoEntrada;
  ...
end NombreTarea;
```

Instrucción accept

- La tarea invocante pasa sus parámetros (**in/out**) a la tarea llamada y se suspende hasta la finalización de la cita.
- La tarea llamada ejecuta las instrucciones de la cláusula **accept**.
- Los parámetros de salida (**out**) se devuelven a la tarea invocante.
- La cita está completa y ambas tareas pueden continuar su ejecución.

Ejemplo de sincronización de espera

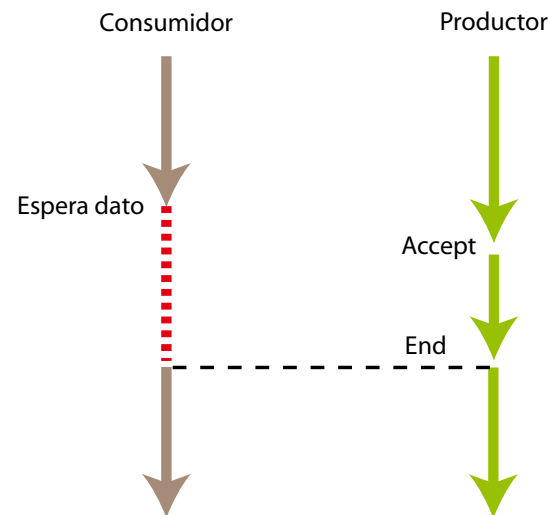
Este ejemplo muestra a una tarea (consumidora) que debe esperar a un dato que le suministra la otra tarea (productora)

task Consumidor;

task Productor **is**

entry Espera_Dato(El_dato : **out** Dato);

end Productor;



Ejemplo de sincronización de espera

```

task body Consumidor is
    Copia_del_dato : Dato;
begin
    -- Instrucciones
    Productor.Espera_Dato(Copia_Del_Dato);
    -- Mas instrucciones
end Consumidor;

task body Productor is
    Dato_Producido : Dato;
begin
    -- Instrucciones para calcular el valor de Dato_Producido
    accept Espera_Dato (El_Dato : out Dato) do
        El_Dato := Dato_Producido;
    end Espera_Dato;
    -- Otras instrucciones
end Productor;

```

Sincronización de datos

La sincronización de datos, para compartir información de manera mutuamente exclusiva, se realiza mediante ***objetos protegidos***

El objeto protegido tiene una especificación con:

- ***parte visible***: tiene funciones, procedimientos y puntos de entrada
- ***parte privada***: contiene los datos protegidos

Con las funciones y procedimientos se garantiza un acceso mutuamente exclusivo a la información protegida.

Objetos protegidos

Especificación

```
protected ObjProtegido is
  function Fun (Params_1)
    return tipo;
  procedure Proc (Params_2);
  entry Ent (Params_3);
```

```
private
  -- Datos privados
  -- Procedimientos privados
end ObjProtegido;
```

Cuerpo

```
protected body ObjProtegido is
  -- Implementación
  -- NO se pueden declarar
  -- datos (parte privada)
end ObjProtegido;
```

Operaciones

- Procedure (procedimiento protegido)
 - Acceso exclusivo de lectura-escritura al objeto
- Function (función protegida)
 - Acceso concurrente de sólo lectura al objeto
 - Excluye a cualquier escritor
- Entry (entrada)
 - Como el procedure, pero además tiene asociada una barrera de entrada (condición **when**)
 - Si la barrera es falsa la tarea que llama se suspende
 - Cuando la barrera se hace verdadera se reanuda una de las tareas suspendidas

Ejemplo de sincronización de datos

```
type Coordenadas is record
```

```
  X,Y,Z : Float;
```

```
end record;
```

```
protected Datos_Avion is
```

```
  function Posicion return Coordenadas;
```

```
  procedure Cambia_Posicion (La_Posicion : Coordenadas);
```

```
private
```

```
  Posicion_Avion : Coordenadas;
```

```
end Datos_Avion;
```

Ejemplo de sincronización de datos

```
protected body Datos_Avion is
```

```
  function Posicion return Coordenadas is  
  begin  
    return Posicion_Avion;  
  end Posicion;
```

```
  procedure Cambia_Posicion (La_Posicion : Coordenadas) is  
  begin  
    Posicion_Avion := La_Posicion;  
  end Cambia_Posicion;
```

```
end Datos_Avion;
```

Puntos de entrada en objetos protegidos

Los **puntos de entrada** (entry) proporcionan la misma protección que los procedimientos protegidos, pero además:

- permiten a una tarea **esperar**, hasta que se cumpla una determinada condición
- la evaluación de esta condición también está **protegida**

El ejemplo que se muestra a continuación implementa una cola con datos:

- utiliza el tipo abstracto de datos “Cola”
- las operaciones de la cola (**Insertar**, **Extraer**, etc.) están protegidas
- la operación de **Extraer** hace que la tarea espere hasta que haya datos disponibles

Ejemplo con punto de entrada

```

with Colas, Elementos;
package Cola_Protegida is

    subtype Dato is Elementos.Elemento;

    protected Cola is
        procedure Inserta (El_Dato : Dato);
        entry Extrae (El_Dato : out Dato); -- si no hay datos, espera
        procedure Haz_Nula;
    private
        La_Cola : Colas.Cola;
    end Cola;

end Cola_Protegida;

```

Ejemplo con punto de entrada (cont.)

```
package body Cola_Protegida is
  protected body Cola is
    procedure Inserta (El_Dato : Dato) is
    begin
      Colas.Inserta (El_Dato,La_Cola);
    end Inserta;

    entry Extrae (El_Dato : out Dato)
      when not Colas.Esta_Vacia(La_Cola) is
    begin
      Colas.Extrae (El_Dato,La_Cola);
    end Extrae;

    procedure Haz_Nula is
    begin
      Colas.Haz_Nula (La_Cola);
    end Haz_Nula;
  end Cola;
end Cola_Protegida;
```


Tipos de datos concurrentes

Podemos crear tipos tareas u objetos protegidos, añadiendo la palabra reservada **type** a su especificación

```
task type NombreTarea is
  ...
end NombreTarea;
```

```
protected type Objeto_Protegido is
  ...
end Objeto_Protegido;
```

La declaración se realizará como cualquier otro objeto

```
Tarea_1, Tarea_2 : NombreTarea;
PV                : Objeto_Protegido;
```

También pueden crearse dinámicamente a través de los tipos acceso

Tipos de datos concurrentes (cont'd)

Se pueden emplear discriminantes para especializar nuestro tipo de datos concurrente

- **Parte_discriminante:** Parámetros que se pasan en la instanciación del tipo tarea en el instante de su creación. (Solo pueden ser parámetros de tipo discreto y tipo acceso)

```
task type NombreTarea (Identificador : Natural := 1) is
  ...
end NombreTarea;
```

```
Tarea_1 : NombreTarea (1);
Tarea_2 : NombreTarea (2);
```