

Grado en Ingeniería Civil
G1954: Álgebra y Geometría

2-Febrero-2022 • Conv. extraordinaria: Teoría

Nombre y apellidos:

El test está formado por **20 preguntas**. Cada una de ellas tiene tres posibles respuestas, de las cuales sólo una es correcta. **Cada respuesta correcta sumará 0.5 puntos**, de forma que la puntuación máxima que se puede alcanzar en el test es de 10. Por contra, **cada respuesta errónea restará 0.125 puntos** (1/4 de 0.5). Si prefieres no arriesgar, siempre tienes la opción de dejar la pregunta sin responder, que no sumará ni restará. Dispones de **90 minutos**.

1. Sabiendo que un vector $\vec{v} \in \mathbb{R}^2$ tiene coordenadas $(1, \beta)$ en la base $B = \{(1, 2), (4, -1)\}$ y coordenadas $(6, \alpha)$ en la base $B' = \{(1, 1), (1, -1)\}$, ¿cuánto valdrían α y β ?
- (a) $\alpha = 3$ y $\beta = 7$
(b) $\alpha = 7$ y $\beta = 3$
(c) $\alpha = -1$ y $\beta = 2$
-

2. Sea la matriz $A = \begin{pmatrix} 2 & 2 & 3 \\ 0 & 0 & 4 \\ 1 & -1 & 0 \end{pmatrix}$, que se puede escalar aplicando, en este orden, las operaciones elementales $F_{2,3}$ y $F_{2,1(-1/2)}$. ¿Cuál de las matrices mostradas a continuación corresponderá al resultado del producto matricial $E_2 E_1$?

Nota: E_1 (E_2) sería la matriz elemental correspondiente a la primera (segunda) operación elemental aplicada.

- (a) $\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ -1/2 & 1 & 0 \end{pmatrix}$
(b) $\begin{pmatrix} 2 & 2 & 3 \\ 0 & -2 & -3/2 \\ 0 & 0 & 4 \end{pmatrix}$
(c) $\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -1/2 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$
-

3. Se sabe que existe una recta que pasa por los puntos $(3, y_1)$, $(5, y_2)$ y $(6, y_3)$. De entre los siguientes, ¿cuáles podrían ser estos tres puntos?
- (a) $(3, \alpha)$, $(5, 2\beta)$ y $(6, \frac{5}{2}\alpha)$, $\forall \alpha, \beta \in \mathbb{R}$
(b) $(3, \alpha)$, $(5, \frac{3}{2}\alpha)$ y $(6, 3\alpha)$, $\forall \alpha \in \mathbb{R}$
(c) $(3, 2)$, $(5, 4)$ y $(6, 5)$
-

4. Sean $\vec{v}_1 = (1, 1, -1)$, $\vec{v}_2 = (2, 1, 0)$ y $\vec{w} = (-1, 0, \alpha + 1)$ tres vectores de \mathbb{R}^3 . ¿Cuándo pertenecerá \vec{w} al subespacio generado por \vec{v}_1 y \vec{v}_2 ?

- (a) Cuando $\alpha = 0$
- (b) Nunca
- (c) Cuando $\alpha = -2$

5. ¿Qué tipo de cónica tiene por ecuación $Q(x, y) = -2x^2 + 8xy - 2y^2 = 12$?

- (a) Una hipérbola de eje focal horizontal, rotada 45° (en sentido antihorario) con respecto a la base canónica
- (b) Una hipérbola de eje focal vertical, rotada 90° (en sentido antihorario) con respecto a la base canónica
- (c) Una hipérbola de eje focal horizontal, rotada 45° (en sentido horario) con respecto a la base canónica

6. Sea A una matriz cuadrada de orden n cuyos elementos son $a_{ij} = 0$ si $i > j$ y $a_{ij} = 1$ si $i \leq j$. Entonces:

- (a) A siempre es diagonalizable
- (b) A nunca es diagonalizable
- (c) A es diagonalizable si n es par

7. Dada la aplicación lineal

$$f : \mathbb{R}^2 \longrightarrow \mathbb{R}^3$$
$$(x, y) \rightsquigarrow (x + y, x - y, y)$$

¿Cuál de las siguientes afirmaciones es FALSA?

- (a) f es inyectiva
- (b) Los vectores $f(1, 0)$ y $f(0, 1)$ son linealmente independientes
- (c) $\dim(\text{Im}(f)) = 1$

8. En la base canónica de \mathbb{R}^4 , ¿cuál de las siguientes matrices es la que representa a la forma cuadrática $Q(x, y, z, t) = -8xz$?

(a) $A = \begin{pmatrix} 0 & 0 & -4 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ -4 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$

(b) $A = \begin{pmatrix} 0 & 0 & -16 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ -16 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$

- (c) $Q(x, y, z, t) = -8xz$ no es una forma cuadrática

9. Sea $f : \mathbb{R}^3 \longrightarrow \mathbb{R}^2$

$$(x, y, z) \rightsquigarrow (-x + y, z)$$

¿Cuál es la matriz de f en la bases canónica de \mathbb{R}^3 y $B = \{(1, -1), (0, -1)\}$ de \mathbb{R}^2 ?

(a) $\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ -1 & -1 \end{pmatrix}$

(b) $\begin{pmatrix} -1 & 1 & 0 \\ 1 & -1 & -1 \end{pmatrix}$

(c) $\begin{pmatrix} -1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$

10. Sea S el subespacio de \mathbb{R}^3 cuya forma paramétrica es $(\alpha, \beta, \alpha + 2\beta)$. ¿Cuál de las siguientes es una base de S^\perp ?

- (a) $\{(-1, -2, 1)\}$
- (b) $\{(1, 0, 1)\}$
- (c) $\{(1, 0, 1), (0, 1, 2)\}$

11. ¿Pueden tener dos vectores distintos la misma proyección ortogonal sobre un mismo subespacio?

- (a) Sólo si son vectores simétricos respecto a ese subespacio
- (b) No
- (c) Sí

12. Sea S un subespacio de \mathbb{R}^5 de dimensión 2, y S^\perp su complemento ortogonal. Entonces:

- (a) $\dim(S^\perp) < 3$
- (b) $\dim(S + S^\perp)^\perp = 2$
- (c) $(S + S^\perp)^\perp = \vec{0}$

13. En \mathbb{R}^3 , sean los subespacios $S : \{x = y\}$ y $T = \langle (0, 1, 0) \rangle$. ¿Son S y T suplementarios?

- (a) Sí
- (b) No
- (c) Con los datos que da el enunciado es imposible determinar si S y T son suplementarios

14. Como sabes, en los métodos iterativos para la resolución de sistemas de ecuaciones se descompone la matriz de coeficientes del sistema, A , en dos matrices M y N tales que $A = M - N$. ¿Cuáles serían esas matrices si utilizásemos el método de Gauss-Seidel para resolver el siguiente sistema?

$$\begin{cases} 3x - y = 7 \\ x + 6y - z = 12 \\ -5y + 9z = -3 \end{cases}$$

- (a) $M = \begin{pmatrix} 3 & 0 & 0 \\ 1 & 6 & 0 \\ 0 & -5 & 9 \end{pmatrix}, N = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$
- (b) $M = \begin{pmatrix} 3 & 0 & 0 \\ 0 & 6 & 0 \\ 0 & 0 & 9 \end{pmatrix}, N = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 1 \\ 0 & 5 & 0 \end{pmatrix}$
- (c) $M = \begin{pmatrix} 3 & -1 & 0 \\ 0 & 6 & -1 \\ 0 & 0 & 9 \end{pmatrix}, N = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 0 \\ 0 & 5 & 0 \end{pmatrix}$

15. ¿Cuál de los siguientes sistemas de ecuaciones NO es lineal?

- (a) $\begin{cases} x - 5y + z = 4 \\ 2x - 3z + 7 = z \end{cases}$
 - (b) $\begin{cases} 2x^2 - y + 2z = 1 \\ x - 2y = -1 \end{cases}$
 - (c) $\begin{cases} 2x - \sqrt{2}y + 9z = e^4 \\ \ln(5)x - 2y = \ln(1) \end{cases}$
-

16. Sea A la matriz de coeficientes de un sistema lineal cuyo conjunto de soluciones es de la forma $(2\alpha + 4, \alpha, 0, \alpha)$, donde $\alpha \in \mathbb{R}$. Entonces:

- (a) $rg(A) = 3$
- (b) $rg(A) = 4$
- (c) No puede conocerse el $rg(A)$ con esta información

17. Si descomponemos $A = \begin{pmatrix} 6 & 8 \\ -2 & 2 \end{pmatrix}$ como suma de una matriz simétrica S y otra antisimétrica T , entonces T sería:

- (a) $T = \begin{pmatrix} 6 & 3 \\ -3 & 2 \end{pmatrix}$
- (b) $T = \begin{pmatrix} 0 & 5 \\ -5 & 0 \end{pmatrix}$
- (c) $T = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$

18. Sean A y B matrices cuadradas de orden 4, y B singular. Entonces:

- (a) $rg(AB) < 4$
- (b) $rg(AB) = 4$
- (c) $rg(AB) = 3$

19. Sea el endomorfismo $f : U \rightarrow U$, $\lambda \in \mathbb{R}$ un escalar y $\vec{u} \neq 0$ un vector del espacio vectorial U . En estas condiciones:

- (a) Si $f(\lambda\vec{u}) = \lambda f(\vec{u})$, entonces λ es valor propio de f
- (b) Si $f(\lambda\vec{u}) = \vec{u}$, entonces λ^{-1} es valor propio de f
- (c) Si $f(\lambda\vec{u}) = \vec{u}$, entonces 1 es valor propio de f

20. En el espacio vectorial de los polinomios de grado menor o igual que 1 se define el producto escalar $f \cdot g = \int_0^1 f(x)g(x)dx$. De acuerdo a este producto, ¿cuánto ha de valer a para que los polinomios $f(x) = x$ y $g(x) = x + a$ sean ortogonales?

- (a) $a = -1/3$
 - (b) $a = -3$
 - (c) $a = -2/3$
-

Grado en Ingeniería Civil
G1954: Álgebra y Geometría

2-Febrero-2022 • Conv. extraordinaria: MATLAB

Nombre y apellidos:

El test está formado por **12 preguntas**. Cada una de ellas tiene tres posibles respuestas, de las cuales sólo una es correcta. **Cada respuesta correcta sumará $\frac{10}{12}$ (0.8333) puntos**, de forma que la puntuación máxima que se puede alcanzar en el test es de 10. Por contra, **cada respuesta errónea restará 0.2083 puntos** (1/4 de 0.8333). Si prefieres no arriesgar, siempre tienes la opción de dejar la pregunta sin responder, que no sumará ni restará. Dispones de **75 minutos**.

1. Sea S un subespacio de \mathbb{R}^6 que tiene por sistema generador el siguiente:
 $\langle (-8, 0, -4, 0, 7, -11), (-26, 12, -12, 4, 39, -33), (1, -6, 0, -2, -9, 0) \rangle$
¿Cuál es la forma implícita de S ?

Nota: El orden de las variables en \mathbb{R}^6 es (x, y, z, t, u, v)

- (a)
$$\begin{cases} -1.5x - y + z = 0 \\ 0.5y + t + v = 0 \\ 0.5x - y + u = 0 \end{cases}$$
- (b)
$$\begin{cases} -0.5x - 0.0833y + z = 0 \\ -0.3333y + t = 0 \\ 0.8750x - 1.3542y + u = 0 \\ -1.3750x - 0.2292y + v = 0 \end{cases}$$
- (c) $-1.5x + 0.5y + z = 0$
-

2. ¿Cuál es el error cuadrático que se cometería al resolver el siguiente sistema (incompatible) por mínimos cuadrados?

$$\begin{cases} 4x - 4y = 0 \\ x + y = 5 \\ x - 3y = 6 \end{cases}$$

- (a) 11.1111
(b) 53.7778
(c) 1.6666
-

3. ¿Para qué valor/es de a se puede expresar el vector $(-940, -259, a, 642)$ como combinación lineal de los vectores \vec{u}_1 , \vec{u}_2 y \vec{u}_3 ?

$$\vec{u}_1 = (-5, 0, 1, 2)$$

$$\vec{u}_2 = (0, 7, -1, -4)$$

$$\vec{u}_3 = (0, 0, -1, -2)$$

- (a) Para $a = 284$
(b) Para $a = \{188, -37, -59, 0\}$
(c) Para ningún valor de a
-

4. En $\mathbb{C}[0, \frac{\pi}{2}]$, con el producto escalar definido como $f \cdot g = \int_0^{\frac{\pi}{2}} f(x)g(x)dx$, ¿cuál es la distancia entre $f(x) = \sqrt{2}x^5 - x^3 + 6$ y $g(x) = x \operatorname{sen}(x)$?

- (a) $\operatorname{sen}(\frac{\pi}{2})$
- (b) 1.4142
- (c) 8.6831

5. En \mathbb{R}^2 , ¿cuál es la matriz de rotación (Givens) que sitúa al punto $(-\sqrt{3}, 0)$ sobre la recta $y = x$ (en el primer cuadrante)?

- (a) $\begin{pmatrix} -0.5799 & -0.8147 \\ 0.8147 & -0.5799 \end{pmatrix}$
- (b) $\frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ -1 & -1 \end{pmatrix}$
- (c) $\frac{1}{\sqrt{8}} \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$

6. En \mathbb{R}^3 , ¿cuál es la matriz de reflexión con respecto al subespacio $S : \{2x - z = 0\}$?

- (a) $\begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ -1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$
- (b) $\begin{pmatrix} 0.4620 & 0 & 0.8451 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0.8451 & 0 & -0.3275 \end{pmatrix}$
- (c) $\begin{pmatrix} -0.6 & 0 & 0.8 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0.8 & 0 & 0.6 \end{pmatrix}$

7. Obtén un ajuste del tipo $y = ax^b$ para la siguiente nube de puntos:

x	1.4	2.2	3.3	4.1	5.1	6.3	7.1	7.7
y	4.4	8.3	14.4	20.5	27.3	34.6	42.3	46.1

¿Cuáles son los parámetros a y b que se obtienen en el ajuste?

- (a) $a = -3.9868, b = 2.7945$
- (b) $a = 1.3342, b = 0.3612$
- (c) $a = 2.7945, b = 1.3830$

8. Sea f un endomorfismo en \mathbb{R}^3 del que se sabe que:

- $\operatorname{Ker}(f) : \{\sqrt{2}x = y, 5x = -z\}$
- La imagen por f del vector $(0, 1, -4)$ es el $(\sqrt{5}, 0, -1)$
- La imagen por f del vector $(0, -1, 2)$ es el $(\sqrt{2}, 2, -1)$

¿Cuál sería la imagen por f del vector $(-\pi, -6, 9)$?

- (a) $(20.1290, 12.9364, -11.3793)$
 - (b) $(-22.2105, 0, 9.9329)$
 - (c) $(3.0589, -2.4322, 5.6781)$
-

9. Sea S el siguiente subespacio de \mathbb{R}^5 :

$$S : \begin{cases} -143x - 54y - 44u = 0 \\ t = 0 \end{cases}$$

¿Podría ser $\{(1, 0, 0, 0, 0), (0, 0, 0, 1, 0)\}$ una base de un complementario de S ?

Nota: El orden de las variables en \mathbb{R}^5 es (x, y, z, t, u)

- (a) No
 - (b) Sí
 - (c) No puede existir un complementario de S
-

10. Sean S y T los siguientes subespacios de \mathbb{R}^5 :

$$S : \begin{cases} -23x + 41y - 2u = 0 \\ 92y + 2t = 0 \end{cases}$$

$$T = \{(\alpha, 0, \beta + \gamma, 0, \beta + 2\gamma) \mid \alpha, \beta, \gamma \in \mathbb{R}\}$$

¿Cuál es una base de $S \cap T$?

Nota: El orden de las variables en \mathbb{R}^5 es (x, y, z, t, u)

- (a) $\{(0, 0, 1, 0, 0), (-0.0870, 0, 0, 0, 1)\}$
 - (b) $\{(0, -0.5, 46, 1)\}$
 - (c) $S \cap T$ tiene dimensión 0
-

11. ¿Cuál es la solución del siguiente sistema?

$$\begin{cases} 3x + 5y - 4z = 7 \\ -3x - 2y + 4z = -1 \\ 6x + y - 8z = -4 \end{cases}$$

- (a) Este sistema no tiene solución
 - (b) $(-1, 2, 0)$
 - (c) $(\frac{4}{3}z - 1, 2, z)$
-

12. Dado el siguiente sistema, en el que $k \in \mathbb{R}$:

$$\begin{cases} x + (k - 6)y + kz = 3 \\ -9y - kz = -2 \\ x - 9y + 7kz = -8 \end{cases}$$

- (a) Para $k = 1$, el sistema no tiene solución
 - (b) Para $k = 0$ el sistema tiene infinitas soluciones
 - (c) El sistema no tiene solución para $k = -57$
-