

ÁLGEBRA Y GEOMETRÍA

GRADO EN INGENIERÍA EN ELECTRÓNICA INDUSTRIAL Y AUTOMÁTICA

GRADO EN INGENIERÍA ELÉCTRICA

Universidad de Cantabria

Prueba Evaluación Continua

16 de marzo del 2018

NOMBRE Y APELLIDOS:

GRADO:

Marcar, en cada caso, las afirmaciones correctas (puede haber más de una).

1. Consideramos el siguiente sistema de ecuaciones lineales en \mathbb{Z}_2

(1 punto)

$$\begin{cases} x_1 + x_2 + x_4 + x_5 = 0, \\ x_2 + x_3 + x_4 = 1, \\ x_1 + x_3 + x_5 = 1, \\ x_2 + x_3 + x_5 = 0. \end{cases}$$

- a) Es un sistema incompatible.
- b) Es un sistema compatible determinado.
- c) $(1, 0, 0, 1, 0)$ es una solución del sistema.
- d) El sistema homogéneo asociado sólo tiene la solución $(0, 0, 0, 0, 0)$.
- e) $(0, 1, 0, 0, 1)$ es una solución sistema.
- f) La dimensión del subespacio vectorial del sistema homogéneo asociado es mayor o igual que 1.

2. Sean α y β números reales cualesquiera. Definimos la matriz *Peña la Milana* ($M_n^{\alpha, \beta}$), cuadrada de orden $n > 1$ por:

$$a_{i,j} = \begin{cases} \alpha + \beta & \text{si } i = j \\ \alpha & \text{si } i \neq j \end{cases} \quad (1 \text{ punto})$$

- a) Si $\alpha \neq 0$ y $\beta \neq 0$, entonces $M_n^{\alpha, \beta}$ tiene rango $n - 1$.
- b) Si $\alpha + \beta \neq 0$, la matriz tiene rango n .
- c) Si $\alpha = 0$ y $\beta \neq 0$, entonces $M_n^{\alpha, \beta}$ es una matriz inversible.
- d) $|M_2^{\alpha, \beta}| = (2\alpha + \beta)\beta$
- e) Si $\beta = -n\alpha$, entonces el rango de $M_n^{\alpha, \beta}$ es menor que $n - 1$
- f) Ninguna de las afirmaciones anteriores es correcta.

3. Señala cuáles de las siguientes matrices son escalonadas:

(1 punto)

$$\underbrace{\begin{pmatrix} 2 & 3 & 4 & 5 \\ 0 & 0 & 5 & 6 \\ 0 & 0 & 0 & 8 \end{pmatrix}}_{(a)} \quad \underbrace{\begin{pmatrix} 2 & 3 & 4 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}}_{(b)} \quad \underbrace{\begin{pmatrix} 2 & 3 & 4 & 5 \\ 0 & 0 & 5 & 6 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}}_{(c)} \quad \underbrace{\begin{pmatrix} 2 & 3 & 4 & 5 & 6 \\ 0 & 0 & 5 & 0 & 6 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 8 \end{pmatrix}}_{(d)} \quad \underbrace{\begin{pmatrix} 2 & 3 & 4 \\ 0 & 5 & 6 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}}_{(e)} \quad \underbrace{(0 \ 0 \ 2 \ 0 \ 3)}_{(f)}$$

4. Explica brevemente qué es un sistema mal condicionado.

(0,5 puntos)

5. Se consideran la matriz $A \in M_{4 \times 6}(\mathbb{R})$, el subespacio S de \mathbb{R}^4 generado por los 6 vectores columna de la matriz A y el subespacio T de \mathbb{R}^6 generado por los 4 vectores fila de la matriz A . (1 punto)

$$A = \begin{pmatrix} 3984 & 16,0001 & 758,78 & 21,678 & 159,789 & 981 \\ 1 & 34,5 & 876,12 & 89,4 & 567,89 & 569 \\ 2017,78 & 0 & 718,789 & 1959,4 & 1024 & 32,00032 \\ 123,89 & 456,2 & 76,1 & 128 & 2018 & 256 \end{pmatrix}.$$

- a) $\dim(S) > \dim(T)$ d) $2 < \dim(S) < 5$
 b) $\dim(T) > \dim(S)$ e) $1 < \dim(T) < 6$
 c) $\dim(T) = \dim(S)$ f) Ninguna de las afirmaciones anteriores es correcta.

6. Para cada número real a consideramos los vectores

$$v_1 = (1, a, 1, 1); v_2 = (a, 1, 1, 1); v_3 = (1, 1, 1, a); v_4 = (1, 1, a, 1)$$

en el \mathbf{R} -espacio vectorial \mathbf{R}^4 . (1 punto)

- a) Para cualquier valor de a , la dimensión del subespacio T generado por v_1, v_2, v_3, v_4 es mayor que 0.
 b) Si $a < 1$, los vectores v_1, v_2, v_3, v_4 son linealmente independientes.
 c) Si $a = 0$, los vectores v_1, v_2, v_4 son linealmente dependientes.
 d) Si $a = 4$ entonces $\{v_1, v_2, v_3, v_4\}$ es una base de \mathbf{R}^4 .
 e) Si $a > 0$, los vectores v_1, v_2, v_4 son linealmente independientes.
 f) Ninguna de las afirmaciones anteriores es correcta.

7. Consideramos el subconjunto $U = \{A \in M_2(\mathbb{R}) / a_{11} - a_{22} = 0; a_{12} + a_{22} = 0\}$ de $M_2(\mathbb{R})$ y las matrices: (1 punto)

$$A_1 = \begin{pmatrix} 2018 & -2018 \\ 0 & 2018 \end{pmatrix}, \quad A_2 = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 2018 & 0 \end{pmatrix}, \quad A_3 = \begin{pmatrix} 1009 & -1009 \\ 2 & 1009 \end{pmatrix}$$

- a) U es un subespacio vectorial de dimensión 3.
 b) U está generado por A_1, A_2 y A_3 , es decir $U = \langle \{A_1, A_2, A_3\} \rangle$.
 c) A_1 y A_3 son vectores linealmente dependientes.
 d) $\{A_1, A_2\}$ es una base de U y las coordenadas de A_3 con respecto a esta base son $(\frac{1}{2}, \frac{1}{1009})$.
 e) $\{A_2, A_3\}$ es una base de U y las coordenadas de A_1 con respecto a esta base son $(\frac{1}{2}, -2)$.
 f) Ninguna de las afirmaciones anteriores es correcta.

8. Dada una matriz cuadrada $A \in M_n(\mathbb{K})$, ¿Qué es la factorización LU de una matriz? Explica la principal aplicación de la factorización LU de una matriz cuadrada invertible. (0,5 puntos)